# CILINDRO ELETTRICO SERIE ELEKTRO MULTIFIX

Il cilindro Serie Elektro Multifix è un attuatore elettrico con stelo guidato e supportato da due colonne che scorrono in bussole montate nel corpo principale, realizzato in alluminio estruso ed anodizzato. In tal modo lo stelo è in grado di supportare anche carichi laterali importanti.

É possibile scegliere tra due soluzioni di guida delle colonne: bussole in bronzo sinterizzato accoppiate con steli in acciaio al carbonio cromato e rettificato, oppure bussole a ricircolo di sfere accoppiate con steli in acciaio temprato, cromato e rettificato.

La movimentazione assiale dello stelo avviene grazie al collegamento ad una chiocciola a ricircolo di sfere, mossa a sua volta da una vite in acciaio temprato, la cui rotazione e controllata da un motore elettrico.

Al fine di avere un segnale di finecorsa è presente un magnete solidale con lo stelo e sul corpo sono presenti due cave longitudinali per alloggiare i sensori tipo Square.

Per facilitare le operazioni di re-ingrassaggio della vite e della chiocciola, sul corpo del cilindro e presente un apposito foro, normalmente chiuso con un tappo a tenuta.

Il motore elettrico può essere collegato in linea con il cilindro oppure mediante un sistema di rinvio; in quest'ultimo caso si può scegliere tra tre diverse configurazioni.

Il motore può essere scelto all'interno di una vasta gamma ottimizzata, che comprende sia motori PASSO-PASSO che BRUSHLESS.

Vengono forniti anche gli azionamenti piu adatti alla gestione dei motori. Nel caso di utilizzo con motori di marca o modello differenti da quelli proposti a catalogo possiamo realizzare flange e giunti speciali, forniti su richiesta. versione in linea



versione rinviata



DATI TECNICI			Ø 25
Temperatura d'esercizio	CON MOTORE	°C	Vedere scheda singolo motore
	SOLO MECCANICA	°C	-10 ÷ +50
Grado di protezione con motore montato	PASSO-PASSO		IP55 oppure IP65 (vedere la chiave di codifica pag. A5.189)
	BRUSHLESS		IP65 (vedere la chiave di codifica pag. A5.189)
Ripetibilità di posizionamento		mm	±0.02 con vite a ricircolo di sfere
Precisione di posizionamento		mm	±0.2 * con vite a ricircolo di sfere
Versioni			Vite a ricircolo di sfere; Motore in linea o rinviato
			Con boccole in bronzo - Con cuscinetti a ricircolo di sfere
Impatto non controllato a fine corsa			NON AMMESSO
Magnete per sensori			SI
Posizione di lavoro			Qualsiasi

<sup>\*</sup> Dato medio indicativo che viene influenzato da vari fattori quali la corsa, la tipologia del motore, la versione del cilindro, ecc...

CARATTERISTICHE MECCANICHE		Ø 25 Vite a ricircolo di sfere							
Passo della vite (p)	mm	4	10						
Diametro della vite	mm	12	12						
Carico assiale statico (F <sub>o</sub> )*	N		2500						
Carico assiale dinamico (F)	N		2700						
		Calcolare carico assiale medio e poi	calcolare la vita (vedere grafici a pagina A5.183)						
Numero di giri massimo	1/min		3000						
Velocità massima (V <sub>mos</sub> )	mm/s	200	500						
Rapporto "K" tra numero di giri del motore e velocità dello stelo	n/V	15	6						

Esempio: V = 100 mm/s; passo =  $10 \rightarrow K = 6$  n = V x K = 100 x 6 = 600 rpm

<sup>\*</sup> N.B.: Sono i carichi statici sopportabili senza danneggiamenti. I carichi utili sono riportati nei diagrammi da pagina A5.183



# PESI [kg] - CORSE

#### **VERSIONE IN LINEA**

										Corse	[mm]							
			5	50 75			100 125				150		200		250		30	00
Alesaggio	Passo della vite	Tipologia motore		Massa														
	[mm]		M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx
	4	PASSO-PASSO	2.60	0.81	2.89	0.89	3.21	1.00	3.53	1.11	3.85	1.22	4.48	1.44	5.16	1.70	5.80	1.93
25	4	BRUSHLESS	2.57	0.81	2.86	0.89	3.18	1.00	3.50	1.11	3.82	1.22	4.45	1.44	5.13	1.70	5.77	1.93
25	10	PASSO-PASSO	2.60	0.81	2.89	1.00	3.21	1.11	3.53	1.22	3.85	1.44	4.48	1.70	5.16	1.70	5.80	1.93
		BRUSHLESS	2.57	0.81	2.86	1.00	3.18	1.11	3.50	1.22	3.82	1.44	4.45	1.70	5.13	1.70	5.77	1.93

#### **VERSIONE RINVIATO**

										Corse	orse [mm]										
			5	50 75 10					12	25	150		200		250		30	00			
Alesaggio	Passo della vite	Tipologia motore								Ma	issa										
	[mm]		M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx	M tot	Mx			
	4	PASSO-PASSO	3.04	0.81	3.33	0.89	3.65	1.00	3.97	1.11	4.29	1.22	4.92	1.44	5.60	1.70	6.24	1.93			
25	4	BRUSHLESS	3.07	0.81	3.36	0.89	3.68	1.00	4.00	1.11	4.32	1.22	4.95	1.44	5.63	1.70	6.27	1.93			
25	10	PASSO-PASSO	3.04	0.81	3.33	1.00	3.65	1.11	3.97	1.22	4.29	1.44	4.92	1.70	5.60	1.70	6.24	1.93			
		BRUSHLESS	3.07	0.81	3.36	1.00	3.68	1.11	4.00	1.22	4.32	1.44	4.95	1.70	5.63	1.70	6.27	1.93			

M tot = Massa totale Mx = Massa in movimento

N.B.: Il peso totale di un cilindro completo si ottiene sommando: peso del cilindro per la corsa scelta (M tot) + peso del motore.

#### MOMENTI D'INERZIA DI MASSA

Passo della vite	Rapporto di	Momento d'iner	zia				Corse	[mm]									
[mm]	trasmissione (τ)			50	75	100	125	150	200	250	300						
		J1	kgmm <sup>2</sup>	1.594	1.884	2.174	2.464	2.754	3.334	3.914	4.494						
4	1:1	J2 per ogni Kg di carico	kgmm²/kg		0.4053												
4	1:1	J3 trasmissione in linea	kgmm <sup>2</sup>	12.21													
		J3 trasmissione rinviata	kgmm <sup>2</sup>	14.03													
		J1	kgmm <sup>2</sup>	1.837	2.174	2.511	2.848	3.185	3.522	3.859	4.196						
10	1:1	J2 per ogni Kg di carico	kgmm²/kg				2.5	330									
10	1:1	J3 trasmissione in linea	kgmm <sup>2</sup>				12	.21									
		J3 trasmissione rinviata	kgmm <sup>2</sup>		14.03												

Il momento d'inerzia di massa totale ridotto al motore Jtot è: Jtot = {J1 + J2 · (Carico [kg] + Mx [kg])} ·  $\tau^2$  +J3 Mx è definito nella tabella PESI - CORSE

# CALCOLO DEL CARICO ASSIALE MEDIO F<sub>m</sub> E VERIFICHE SUI CARICHI

Il valore di picco del carico assiale all'interno di un ciclo di movimento non deve superare il carico assiale statico F<sub>o</sub>. Il valore di picco viene raggiunto solitamente nell'esercizio verticale in fase di accelerazione verso l'alto. Il superamento di tale valore comporta una maggiore usura e quindi una minore durata della vite.

# Carico assiale medio F<sub>m</sub>

$$F_m = {}^3 \sqrt{\sum_{i} F_x^3 \times \frac{V_x}{V_m} \times \frac{q}{100}} =$$

$$F_{m} = {}^{3} \sqrt{F_{x1}{}^{3} \times \frac{V_{X1}}{V_{m}} \times \frac{q_{1}}{100} + F_{x2}{}^{3} \times \frac{V_{X2}}{V_{m}} + \frac{q_{2}}{100} + F_{x3}{}^{3} \times \frac{V_{X3}}{V_{m}} \times \frac{q_{3}}{100} + \dots}}$$

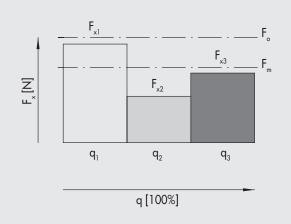
 $F_{y}$  = Carico assiale nella fase x

F<sub>m</sub> = Carico assiale avanzamento medio F<sub>o</sub> = Carico assiale statico

q = Segmento di tempo V<sub>x</sub> = Velocità nelle fase x

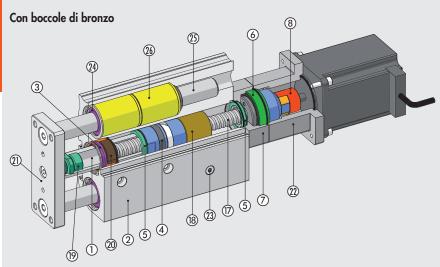
V = Velocità media

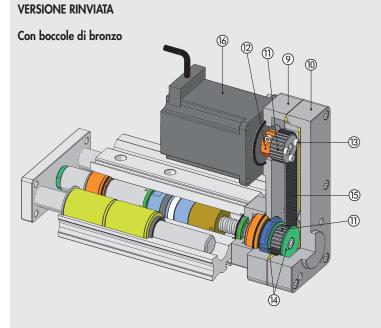
Il carico assiale medio non deve superare il carico assiale dinamico:  $F_{m} \le F$ I diagrammi di pagina **A5**.183, forniscono la vita della vite in funzione di F<sub>m</sub>



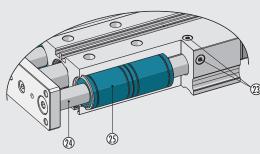
#### **COMPONENTI**

#### **VERSIONE IN LINEA**





#### Con cuscinetti a ricircolo di sfere



- ① STELO: acciaio cromato
- ② CORPO: lega d'alluminio con trattamento superficiale antiusura
- ③ RASCHIATORE: poliuretano
- MAGNETE: plastoferrite
- ⑤ PARACOLPO: poliuretano
- CUSCINETTO: a due corone di sfere
   PIASTRA ADATTATRICE: alluminio anodizzato
   GIUNTO ELASTICO: alluminio/poliuretano
- PIASTRA DI RINVIO: alluminio anodizzato
- 10 COPERCHIO: alluminio anodizzato
- 11) PULEGGIA DENTATA: alluminio anodizzato
- (2) COLLARE ELASTICO: alluminio anodizzato
- (3) VITI DI BLOCCAGGIO DEL COLLARE ELASTICO: acciaio zincato
- 4 FLANGE DI CONTENIMENTO DELLA CINGHIA: alluminio anodizzato
- (5) CINGHIA DENTATA: poliuretano con cavi d'acciaio
- **16** MOTORE

- 7 VITE: acciaio temprato e rullato
- (8) CHIOCCIOLA A RICIRCOLO DI SFERE: acciaio
- 19 NIPPLO: acciaio inossidabile
- 1 TESTINA CENTRAGGIO: alluminio anodizzato
- ② FLANGIA: alluminio anodizzato
- SUPPORTO MOTORE: alluminio anodizzato
- 3 TAPPO: per ingrassaggio vite

#### Versione con boccole in bronzo:

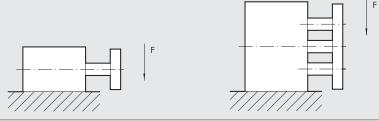
- **②** RASCHIATORE: NBR
- STELO DI GUIDA: acciaio cromato e rettificato
- BRONZINA DI SCORRIMENTO: bronzo sinterizzato

# Versione con cuscinetti a ricircolo di sfere:

- (3) STELO DI GUIDA: acciaio al cromo temprato e cromato
- **(36)** CUSCINETTO A RICIRCOLO DI SFERE



# **CARICO LATERALE MASSIMO AMMISSIBILE**

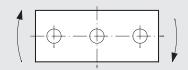


Ø	Guida				Co	rse [mm]			
[mm]		50	75	100	125	150	200	250	300
25	Bronzine	70	65	55	50	45	35	25	18
	Sfere	55	62	52	45	42	30	23	15

Distanza baricentro da piano anteriore = 50 mm

N.B.: Le forze indicate in tabella sono espresse in N

# MOMENTO MASSIMO AMMISSIBILE SULLA PIASTRA



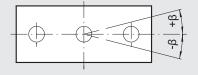
Ø	Guida				Co	rse [mm]			
[mm]		50	75	100	125	150	200	250	300
25	Bronzine	2.65	2.33	2.08	1.88	1.72	1.46	1.28	1.12
	Sfere	2.03	2.11	1.83	1.63	1.45	1.19	1.01	0.88

N.B.. Le forze indicate in tabella sono espresse in Nm

#### **GIOCO TORSIONALE**

Gioco torsionale  $\beta$  con steli in posizione retratta e senza carichi applicati.

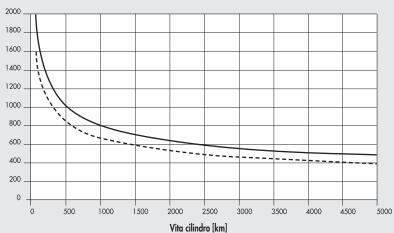
	Ø [mm]
Gioco torsionale β [°]	25
Con boccole in bronzo	±0.06
Con cuscinetti a ricircolo di sfere	±0.04



# CARATTERISTICHE DI VITA IN FUNZIONE DEL CARICO ASSIALE MEDIO, VERSIONE CON CHIOCCIOLA A RICIRCOLO DI SFERE

Le caratteristiche di vita possono variare sensibilmente da quelle indicate nei grafici in funzione di diverse condizioni di impiego (eventuali carichi radiali, temperatura, condizioni di ingrassaggio...)

#### Carico assiale medio [N]



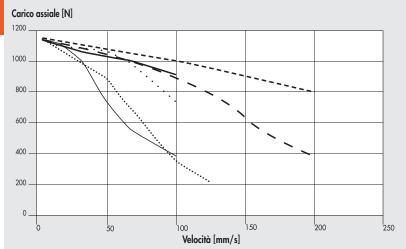


#### CURVE CARICO ASSIALE IN FUNZIONE DELLA VELOCITÀ (CILINDRO COMPLETO DI MOTORE E AZIONAMENTO)

N.B.: I valori di carico ottenibile tengono già conto del rendimento del sistema.

Relativamente ai motori PASSO-PASSO, a motore fermo la corrente dell'azionamento viene ridotta automaticamente dall'azionamento del 50% per evitare surriscaldamenti. In conseguenza il Carico assiale disponibile a motore fermo è ridotto del 50%.

Ø 25 con vite a ricircolo di sfere passo 4, motore PASSO-PASSO, motore PASSO-PASSO con encoder, motore PASSO-PASSO con encoder + freno



37M1220000 (24VDC) oppure 37M8220000
(con encoder, 24VDC) oppure 37M3220000
(con encoder + freno, 24VDC)

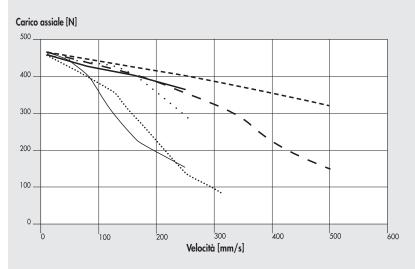
37M1220000 (48VDC) oppure 37M8220000
(con encoder, 48VDC) oppure 37M3220000
(con encoder + freno, 48VDC)

37M1220000 (75VDC) oppure 37M8220000
(con encoder, 75VDC) oppure 37M3220000
(con encoder, 75VDC) oppure 37M3220000
(con encoder + freno, 75VDC)

37M1120001 (24VDC)

37M1120001 (75VDC)

Ø 25 con vite a ricircolo di sfere passo 10, motore PASSO-PASSO, motore PASSO-PASSO con encoder, motore PASSO-PASSO con encoder + freno



37M1220000 (24VDC) oppure 37M8220000 (con encoder, 24VDC) oppure 37M3220000 (con encoder + freno, 24VDC)

37M1220000 (48VDC) oppure 37M3220000 (con encoder, 48VDC) oppure 37M3220000 (con encoder + freno, 48VDC)

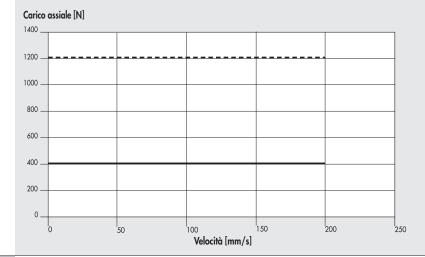
37M1220000 (75VDC) oppure 37M3220000 (con encoder, 75VDC) oppure 37M3220000 (con encoder + freno, 75VDC)

37M1120001 (24VDC)

37M1120001 (48VDC)

37M1120001 (75VDC)

Ø 25 con vite a ricircolo di sfere passo 4, motore BRUSHLESS e BRUSHLESS con freno

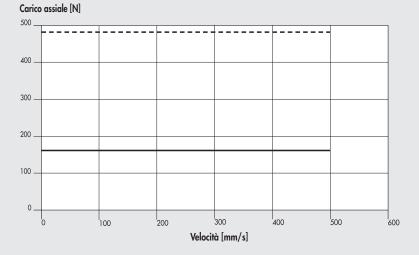


Nominale 37M2000000
oppure 37M4000000 (con freno)
+ 37D2100000 (100W)

Nassima 37M2000000
oppure 37M4000000 (con freno)
+ 37D2100000 (100W)



# Ø 25 con vite a ricircolo di sfere passo 10, motore BRUSHLESS e BRUSHLESS con freno

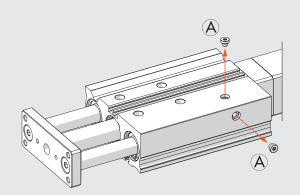


Nominale 37M2000000
oppure 37M4000000 (con freno)
+ 37D2100000 (100W)

----- Massima 37M2000000
oppure 37M4000000 (con freno)
+ 37D2100000 (100W)

NOTE

#### SCHEMA DI INGRASSAGGIO



Sul corpo del cilindro sono presenti due apposite zone di lubrificazione. Per il re-ingrassaggio utilizzare esclusivamente il grasso RHEOLUBE 363 AX1 (cod. 9910506), secondo le quantità indicate in tabella.

Seguire i seguenti passaggi:

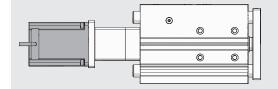
- far arretrare lo stelo verso la piastra adattratice del motore, fino a battuta;
  far avanzare lo stelo a bassa velocità e/o coppia controllata, per un valore pari alla corsa del cilindro;
- rimuovere uno dei 2 tappi A7 (a);
- mediante ingrassatore pompare il grasso all'interno della zona d'ingrassaggio;
- far compiere al cilindro 4 corse complete (alla fine di questi movimenti lo stelo di troverà nuovamente nella posizione iniziale);
- ripetere nuovamente le ultime due operazioni;
- rimontare il tappo A7 (a).

L'operazione di re-ingrassaggio deve essere, indicativamente, ripetuta almeno una volta l'anno.

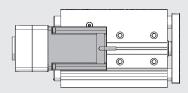
		Vi	ite
Passo della vite (p)	mm	4	10
Quantità di re-ingrassaggio	g	0.3	0.5
	СС	0.26	0.42

#### **POSIZIONAMENTO MOTORE**

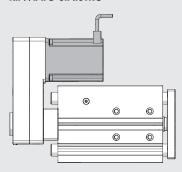
# **IN LINEA**



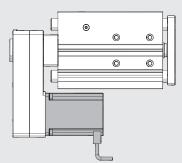
#### **RINVIATO SOPRA**



#### **RINVIATO SINISTRO**

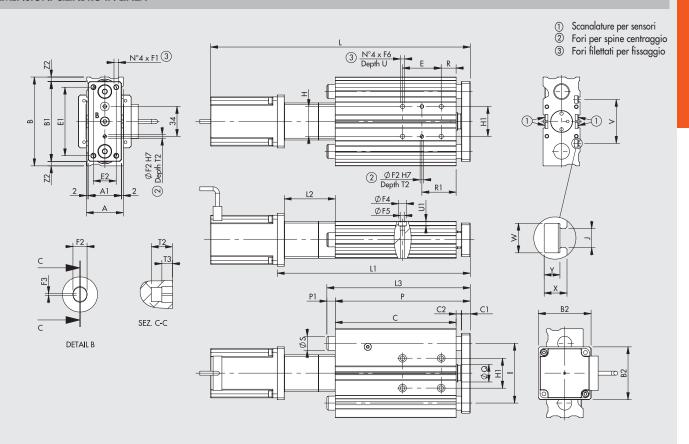


#### **RINVIATO DESTRO**





# **DIMENSIONI CILINDRO IN LINEA**



 Ø
 A
 AI
 B
 BI
 CI
 C2
 EI
 E2
 FI
 F2
 F3
 F4
 F5
 F6
 H=0.025
 HI
 I
 J
 Q
 R
 S
 T2
 T3
 U
 UI
 V
 W
 X
 Y
 ZI
 Z2

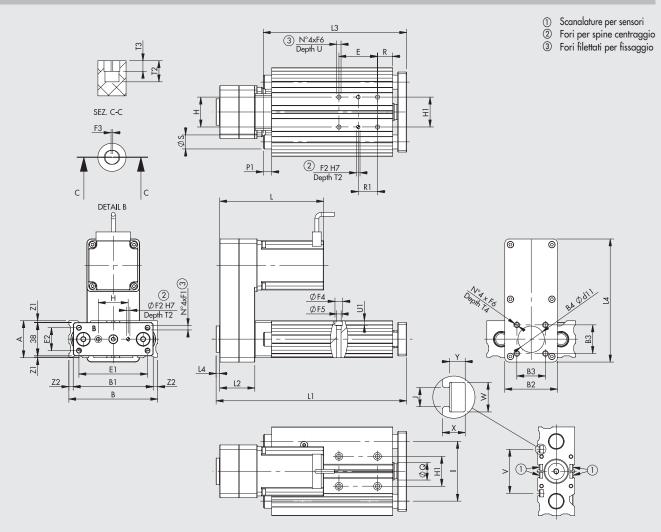
 25
 42
 38
 101
 91
 10
 6
 78
 26
 M6
 4
 0.5
 8.8
 5.2
 M6
 34
 34
 34
 68
 5.4
 12
 17
 16
 6
 3
 12
 5.2
 50
 8.4
 7
 4.5
 2
 5

			Ø	25		
CORSA	С	E	L3	P	P1	R1
50	137.5	44	163	153.5	9.5	39
75	162.5	120	179	179	0	77
100	187.5	120	204	204	0	77
125	212.5	120	229	229	0	77
150	237.5	120	254	254	0	77
200	287.5	200	304	304	0	117
250	337.5	200	354	354	14.5	117
300	387.5	300	418	403.5	14.5	167

# **MOTORIZZAZIONI**

		1	0	75,8	88	[	9	21,8	09	[		06,6	09			51,8	09			100,6	8	136,6				
			11:	21			12:	20			82	20			32	20			20	00		4000				
		МОТО	ORE PA	SSO P	ASSO	МОТО	ORE PA	SSO P	ASSO	мото	ORE PA	SSO-P	ASSO	МОТО	ORE PA	SSO PA	ASSO	MO	TORE B	RUSHI	LESS	MOTORE BRUSHLESS				
									+ ENC	ODER		+ EN	ICODEI	R + FRE	NO					+ FRENO						
		codi	ce 37N	۸1120	001	codi	ce 37N	11220	000	codi	ice 37N	18220	000	codi	ce 37N	13220	000	codi	ce 37N	<b>/2000</b>	000	cod	ice 37N	۸4000	000	
		L	L1	L2	B2	L	L1	L2	B2	L	L1	L2	B2	L	L1	L2	B2	L	L1	L2	B2	L	L1	L2	B2	
	50	296	220	66	60	312	220	66	60	327	220	66	60	372	220	66	60	325	225	71	42	362	225	71	42	
	75	321	245	66	60	337	245	66	60	352	245	66	60	397	245	66	60	350	250	71	42	387	250	71	42	
	100	346	270	66	60	362	270	66	60	377	270	66	60	422	270	66	60	375	275	71	42	412	275	71	42	
CORSA	125	371	295	66	60	387	295	66	60	402	295	66	60	447	295	66	60	400	300	71	42	437	300	71	42	
COKSA	150	396	320	66	60	412	320	66	60	427	320	66	60	472	320	66	60	425	325	71	42	462	325	71	42	
	200	446	370	66	60	462	370	66	60	477	370	66	60	522	370	66	60	475	375	71	42	512	375	71	42	
	250	496	420	66	60	512	420	66	60	527	420	66	60	572	420	66	60	525	425	71	42	562	425	71	42	
	300	546	470	66	60	562	470	66	60	577	470	66	60	622	470	66	60	575	475	71	42	612	475	71	42	

#### **DIMENSIONI CILINDRO RINVIATO**

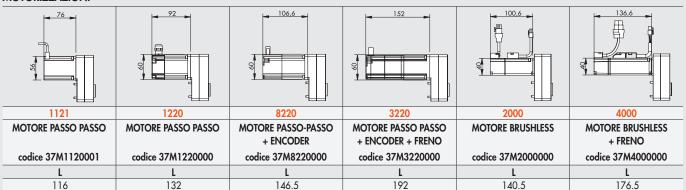


 Ø
 A
 A1
 B
 B1
 B2
 B3
 B4
 C1
 C2
 E1
 F2
 F3
 F4
 F5
 F6
 H±0.025
 H1
 I
 L2
 L4
 J
 Q
 R
 S
 T2
 T3
 T4
 U
 U1
 V
 W
 X
 Y
 Z1
 Z2

 25
 42
 38
 101
 91
 60
 32.5
 30
 10
 6
 78
 26
 M6
 4
 0.5
 8.8
 5.2
 M6
 34
 34
 68
 40
 4
 5.4
 12
 17
 16
 6
 3
 10
 12
 5.2
 50
 8.4
 7
 4.5
 2
 5

	Ø 25								
CORSA	С	E	LI	L3	P	P1	R1		
50	137.5	44	193.5	163	153.5	9.5	39		
75	162.5	120	219	179	179	0	77		
100	187.5	120	244	204	204	0	77		
125	212.5	120	269	229	229	0	77		
150	237.5	120	294	254	254	0	77		
200	287.5	200	344	304	304	0	11 <i>7</i>		
250	337.5	200	394	354	354	14.5	11 <i>7</i>		
300	387.5	300	443.5	418	403.5	14.5	167		

#### **MOTORIZZAZIONI**





# **ACCOPPIAMENTI MOTORI-AZIONAMENTI**





CODICI MOTOR	RI	CODICI AZIONAMENTI							
	N	Metal Work	37D1332000 *	37D1442000	37D1552000				
	C	Costruttore	RTA NDC 96	RTA PLUS A4	RTA PLUS B7				
Metal Work	Costruttore		(6A 24÷75VDC)	(6A 24÷75VDC)	(10A 28÷62VAC) ●				
MOTORI PASSO	O-PASSO								
37M1120001	SANYO DENKI 103-H7126-6640 (5.6A 75V max)		$\sqrt{}$	-	√ ■				
37M1220000	B&R 80MPF3.250S000-01 + kit IP65 (5A 80V max)		$\sqrt{igophi}$	√ ■	√ ■				
MOTORI PASSO	O-PASSO + ENCODER								
37M8220000	B&R 80MPF3.500S114-01 (5A 80V max)		$\sqrt{lack}$	√ ■	$\sqrt{\blacksquare}$				
MOTORI PASSO	O-PASSO CON FRENO + ENCODER								
37M3220000	B&R 80MPF3.500D114-01 (5A 80V max)		√ ♦	√ ■	√ ■				
		- 11	1 1						

- Attenzione limitare corrente e tensione

CODICI MOTORI			CODICI AZIONAMENTI					
		Metal Work	37D2100000					
		Costruttore	DELTA ASD-A2-0121-M					
Metal Work	Costruttore		(100W)					
MOTORI BRUSHLE	SS							
37M2000000 DELTA ECMA-C20401RS (100W)			$\sqrt{}$					
MOTORI BRUSHLE	SS CON FRENO							
37M4000000 DELTA ECMA-C20401SS (100W)			$\sqrt{}$					

# **CHIAVE DI CODIFICA**

										MOTORIZZ	ZAZIONE	
CIL	37	8	0	Α	25	0050	1	2	1	1	2	1
	TIPOLOGIA	FAMIGLIA		TIPOLOGIA DI GUIDA	TAGLIA	CORSA	VITE	VERSIONE	MOTORE	FLANGIA	COPPIA	
	37 Attuatori elettrici	8 Cilindro elettrico Multifix	0 STD	A Con boccole in bronzo     B Con cuscinetti a ricircolo di sfere	<b>25</b> Ø25	0050 0075 0100 0125 0150 0200 0250 0300	Vite a ricircolo di sfere passo 4     Vite a ricircolo di sfere passo 10	IN LINEA  ● 2 IP55/IP65  RINVIATA  ● 6 Destro IP55/IP65  ● 9 Sinistro IP55/IP65  ● N Sopra IP55/IP65	1 PASSO-PASSO 2 BRUSHLESS 3 PASSO-PASSO con freno + encoder 4 BRUSHLESS con freno 8 PASSO-PASSO + encoder	0 40x40 1 NEMA 23 2 60x60	0 0÷0.79 Nm 2 1.2÷2.19 Nm	Base     N° giri     maggiorati

• Versione IP65 disponibile per tutte le motorizzazioni, ad eccezione del motore cod. 37M1120001, per il quale la protezione è IP55.

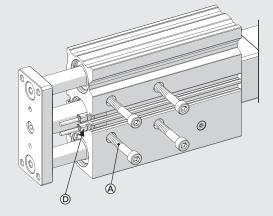
#### **CODICI DI ORDINAZIONE POSSIBILI** NOTE Ø 25 Motorizzazione Versione Passo della vite 3780A25\_\_\_ 1121 2 3780B25\_\_\_\_ 1220 8220 3220 2000 4000 = inserire la corsa in mm

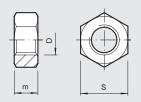
# POSSIBILITÀ DI FISSAGGIO

- (A) Fissaggio con viti passanti
  (B) Fissaggio mediante fori filettati
  (C) Fissaggio con dadi esagonali DIN 834 inseriti nelle cave a T

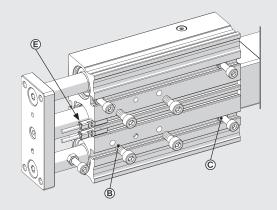
#### FISSAGGIO SENSORI

- <sup>®</sup> Numero due cave per sensori sulla faccia superiore
- © Numero due cave per sensori sulla faccia inferiore





Ø	Dado esagonale DIN 834									
	(UNI 5588)									
	D	m	S							
25	M5	4	8							



# NOTE

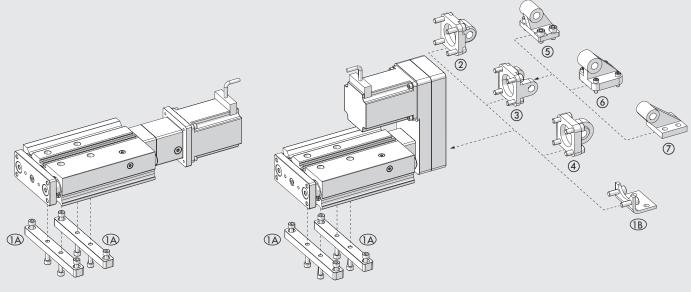
# **ACCESSORI**

Nota: Dove indicato limitare i carichi massimi assiali (Fmax) rispetto alle possibilità dei cilindri elettrici.



# VERSIONE IN LINEA

# **VERSIONE RINVIATA**



# **PIEDINI**

# 1A ANTERIORE



ALLUMINIO

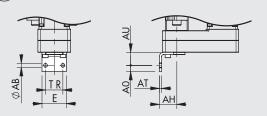
 Codice
 Ø
 AH
 R
 TR2
 Peso [g]

 095M25E042
 25
 32
 17
 115
 70

Nota: n. 1 pezzo per confezione completo di n. 4 viti.

N.B.: é possibile utilizzarne 1 o 2 a seconda delle esigenze applicative.

# 1B POSTERIORE



ACCIAIO

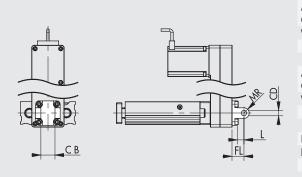
 Codice
 Ø
 Ø AB AH
 AO AT AU TR
 E Peso [g]
 Fmax [N]

 W0950322001
 25
 7
 32
 11
 4
 24
 32
 45
 76
 1600

Nota: n. 1 pezzo per confezione completo di n. 2 viti.

N.B.: per il fissaggio è necessario utilizzare n°2 viti M6x14 UNI 5931.

# ② CERNIERA FEMMINA - MOD. B

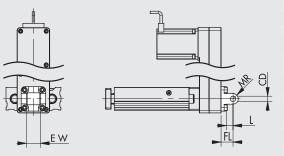


ALLUMINIO									
Codice	Ø	UB	<b>CB</b> H14	FL	CD H9	MR	L	Peso [g]	Fmax [N]
W0950322003	25	45	26	22	10	10	12	116	800

ACCIAIO									
Codice	Ø	UB	<b>CB</b> H14	FL	CD H9	MR	L	Peso [g]	Fmax [N]
W095E322003	25	45	26	22	10	10	13	348	1600

Nota: fornita completa di n. 4 viti, n. 4 rosette, n. 2 seeger, n. 1 perno. N.B.: per il fissaggio è necessario utilizzare n°4 viti M6x16 UNI 5931.

# **③ CERNIERA MASCHIO - MOD. BA**



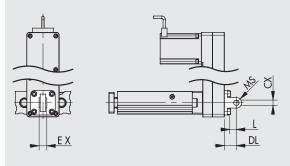
ALLUMINIO								
Codice	Ø	EW	FL	MR	CD H9	L	Peso [g]	Fmax [N]
W0950322004	25	26	22	10	10	13	94	800

ACCIAIO Codice EW FL MR CD<sup>H9</sup> L Peso [g] Fmax [N] W095E322004 25 26 22 10 10 282 1600 13

Nota: fornita completa di n. 4 viti.

N.B.: per il fissaggio è necessario utilizzare n°4 viti M6x14 UNI 5931.

#### **4** CERNIERA MASCHIO SNODATA - MOD. BAS



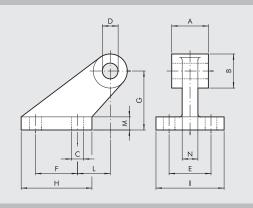
ALLUMINIO								
Codice	Ø	DL	MS	L	CX H9	EX	Peso [g]	Fmax [N]
W0950322006	25	22	16	12	10	14	106	800

**ACCIAIO** Codice Ø DL MS CX H9 EX Peso [g] Fmax [N] W095E322006 25 10 318 1600 22 15 14 14

Nota: fornita completa di n. 4 viti, n. 4 rosette.

N.B.: per il fissaggio è necessario utilizzare n°4 viti M6x16 UNI 5931.

#### ⑤ CONTROCERNIERA "CETOP" PER MOD. B - MOD. GL



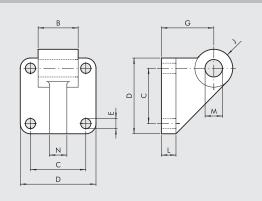
#### ALLUMINIO

 Codice
 Ø
 A
 B
 C
 D
 E
 F
 G
 H
 I
 L
 M
 N
 Peso [g] Fmax [N]

 W0950322008
 32
 26
 19
 7
 10
 25
 20
 32
 37
 41
 18
 8
 10
 96
 800

Nota: fornita completa di n. 4 viti, n. 4 rosette

# **6 CONTROCERNIERA PER MOD. B - MOD. GS**



#### ALLUMINIO

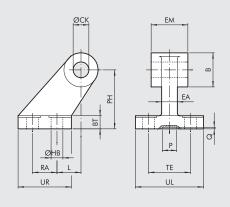
 Codice
 Ø
 B
 C
 D
 E
 G
 J
 L
 M
 N
 Peso [g] Fmax [N]

 W0950322108
 32
 26
 32.5
 45
 7
 32
 11
 10
 10
 10
 106
 800

Nota: fornita completa di n. 4 viti, n. 4 rosette



# 7 CONTROCERNIERA ISO 15552 PER MOD. B - MOD. AB7



**ALLUMINIO** Codice ØHB ØCK TE RA PH UR UL L BT EA P Q Peso [g] Fmax [N] EM B W0950322017 32 26 20 6.6 10 38 18 32 31 51 3 8 10 21 3 60

ACCIAIO

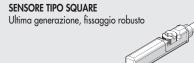
Codice EM B ØHB ØCK TE RA PH UR UL L BT EA P Q Peso [g] Fmax [N] 26 20 6.6 10 38 18 32 31 51 3 8 10 20 5 180 1600 W095E322017 32

#### **GRASSO**



Codice Peso [g] Descrizione 9910506 Tubo grasso RHEOLUBE 363 AX1 400

# **SENSORE A SCOMPARSA**



Per codici e dati tecnici vedere capitolo A6.

#### **AZIONAMENTI**



Per accoppiamenti motori-azionamenti vedere tabella pagina A5.189

# **RICAMBI**

# **MOTORI ELETTRICI**



Per accoppiamenti motori-azionamenti vedere tabella pagina A5.189

NOTE